

LORIENT Cartographie de la bathymétrie de la rade de Lorient

AGGLOMÉRATION [Voir la fiche d'origine](#)

Résumé

Cette cartographie est le résultat d'une collaboration avec le Musée-Sous marin qui a permis à Lorient Agglomération de modéliser le Rade de Lorient de manière précise.

Christophe Cérino, Docteur et Ingénieur de recherche, Directeur de la Maison de la recherche à l'Université de Bretagne Sud est le chef d'opération permanent, responsable de la mise en œuvre des moyens cartographiques.

Les mesures disponibles peuvent se compiler avec celles des ports et des plages et ainsi constituer un fond de plan d'ensemble.

Les données bathymétriques sont utilisées par les techniciens pour calculer l'accumulation des sédiments et leur localisation dans les ports ou estimer la baisse du niveau de sable sur les plages.

Le matériel employé par le Musée sous-marin permet également de déterminer la nature des fonds marins, données complémentaires à nos relevés.

Des zones peuvent être dessinées précisément pour une expertise fine.

Les mouvements de sédiments sont importants dans la rade. Cette cartographie se veut évolutive.

Informations techniques

Propriétaire : Lorient Agglomération

Type : Données raster

Nom de la couche : n.c.

Nombre d'entités : 0

Type de géométrie : n.c.

Résolution : n.c.

Échelle : 500

Format de référence : ecw

Système de coordonnées : RGF93 / CC48

Encodage des caractères : utf-8

Contexte de collecte : Plateforme logicielle Olex. Système cartographique permettant la génération en 2D et 3D du relief des fonds sous-marins. Le Musée sous-marin est doté d'un équipement différentiel dont la précision en temps réel est de l'ordre du mètre et capable de recevoir simultanément l'émission de 14 satellites pour un positionnement optimal des points. L'échelle de travail est constituée par des cellules d'un mètre carré. Lorsque le bateau navigue et passe dans le cadre géographique d'une cellule, le système OLEX vérifie la qualité de l'information de positionnement ainsi que celle de la sonde avant d'enregistrer la côte bathymétrique, assurant ainsi une fiabilité maximale. Plus une zone maritime est parcourue, meilleure devient l'exhaustivité de la cartographie.

Méthode de collecte : Vedette Arvor type 250 As (7,5m - 230 cv) * 1 Sondeur Simrad ES60 * 1 Sondeur Simrad EA400 * 1 Transducteur combi 38/200 KHz * 1 Transducteur Sidescan 200 KHz * 1 GPS différentiel (WAAS/EGNOS) Thalès Mobile Mapper * 1 GPS différentiel (WAAS/EGNOS) Furuno GP37 Pro * 2 VHF

Qualité

aucune

Condition d'accès et d'utilisation (1)

Licence : [ODbL 1.0 - Open Database Licence](#)

Description :

Limitation (1)

Restriction : droits de propriété intellectuelle

Description :

Réalisé par Christophe Cérino Docteur et Ingénieur de recherche à l'Université de Bretagne-Sud.

Contact (1)

Point de contact

Lorient Agglomération

sig@agglo-orient.fr

Tél. : 02 90 74 73 20

Attributs